

MÉ316 - Mouvement de relaxation d'une porte

1 - Si $\theta_0 > 0$: $\theta(t)$ diminue, puis oscillations de la porte de part et d'autre du plan (\mathbb{R}^2)

Si $\theta_0 < 0$: $\theta(t)$ croît, puis oscillation ...

En pratique, les frottements existent. Les oscillations s'amortissent jusqu'à arrêt de la porte dans le plan (\mathbb{R}^2) ou au voisinage compte tenu des lois de Coulomb des frottements.

2. T.M.C. par rapport à l'axe de gondr, dans le référentiel galiléen du sol

$\frac{d\vec{L}_0}{dt} = \vec{M}_0(\vec{P})$ seul moment agissant puisque la liaison pivot est parfaite

$$\cdot \vec{P} = -mg\vec{e}_z = -mg(-\sin\alpha.\vec{e}_x + \cos\alpha.\vec{e}_y)$$

$$\cdot \text{Le poids s'applique en G : } \vec{OG} = a(\cos\theta\vec{e}_x + \sin\theta\vec{e}_y) + b\vec{e}_y$$

$$\rightarrow \vec{M}_0(\vec{P}) = \vec{OG} \wedge mg = \begin{vmatrix} a \cos\theta & mg \sin\theta & -mga \cos\alpha \\ a \sin\theta & 0 & mgb \sin\alpha + mga \cos\alpha \\ b & -mga \cos\theta & -mga \sin\theta \sin\alpha \end{vmatrix}$$

$$\vec{L}_0 \cdot \vec{e}_y = J\ddot{\theta}$$

$$\rightarrow \frac{d\vec{L}_0 \cdot \vec{e}_y}{dt} = \vec{M}_0(\vec{P}) \cdot \vec{e}_y \rightarrow J\ddot{\theta} = -mga \sin\theta \cdot \sin\alpha. \quad m = 4ab\sigma$$

$$3. \theta \ll 1 \rightarrow \ddot{\theta} + \frac{mga \sin\alpha \cdot \theta}{J} = 0 \quad \omega_0^2 = \frac{mga \sin\alpha}{J} = \frac{19g}{a} \sin\alpha$$

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{a}{12g \sin\alpha}}} = \pi \sqrt{\frac{a}{3g \sin\alpha}} = T_0 \quad \text{Mesure } T_0 \text{ pour en déduire } \alpha.$$

$$\sin\alpha = \left[\left(\frac{T_0}{\pi} \right)^2 \frac{3g}{a} \right]^{1/2} \Rightarrow \sin\alpha = 4,2 \cdot 10^{-3} = 0,24^\circ$$

4 - $\alpha=0 \Rightarrow T_0 \rightarrow \infty$: Porte à l'équilibre + θ_0 .